



UZEM | ONDOKUZ MAYIS ÜNİVERSİTESİ
UZAKTAN EĞİTİM MERKEZİ



1

Ondokuz Mayıs Üniversitesi
Fen Edebiyat Fakültesi
Matematik Bölümü
Dijital Ders Platformu

Diferansiyel Geometri II

Prof. Dr. Emin KASAP

Ders 4

E^n de Hiperyüzey

$E^n(\mathbb{R}^n)$ de,

$$M = \{(x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n \mid f: M \xrightarrow{\text{def}} \mathbb{R}, f(x_1, x_2, \dots, x_n) = 0, \vec{\nabla} f|_p \neq 0, \forall p \in M\}$$

kümesine **hiperyüzey** denir.

Not: E^n de bir M hiperyüzeyi için $\text{boy} M = n-1$ dir. Çünkü, $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = 0$ sisteminde bir denklem ve n bilinmeyen olduğundan sistemin $n-1$ tane parametreye bağlı çözümleri vardır.

Not: Aynı düşünce ile \mathbb{R}^3 de bir M yüzeyinin boyuta için $\text{boy} M = 2$ dir.

Yüzeyler Üzerinde Yönlendirme

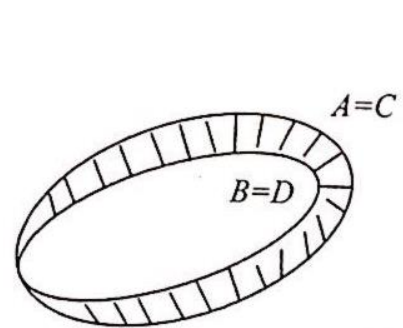
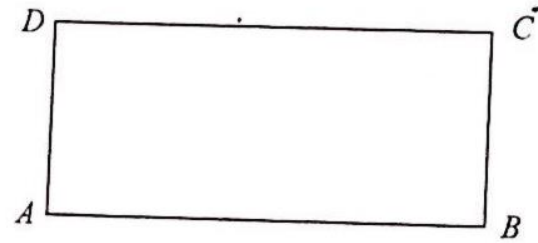
M yüzeyi üzerinde bir birim normal vektör alanı varsa yüzeye **yönlendirilebilir yüzey** denir. Yönlendirilebilir bir yüzey için $+N$ ve $-N$ olmak üzere iki türlü yönlendirme yapılabilir. Yani birim normal vektörün iki şekilde seçebiliriz.



Örnek

Küre yüzeyi yönlendirilebilir bir yüzeydir. Küre üzerinde her noktada $+N$ (kürenin dışına doğru) veya her noktada $-N$ (kürenin içine doğru) şekilde birim normal vektör seçilebilir.

Möbius seridi, Klein şişesi ve projektif düzlem ise yönlendirilemeyen yüzeylere birer örnektir. Möbius seridi, ABCD dikdörtgeninden A köşesi C ile, D köşesi de B ile yapışacak şekilde elde edilen bir yüzeydir. Sürekli $+N$ veya sürekli $-N$ olacak şekilde bir birim normal vektörü yoktur.



Hiperüzeyler Üzerinde Geodesikler

E^n de bir M hiperüzeyi üzerinde geodesik denilen eğriler öyle özel eğrilerdir ki, E^n de doğruların oynadığı rolü M üzerinde oynarlar. Yani M üzerindeki iki nokta arasındaki en kısa mesafe bu eğriler boyunca ölçülür.

M, E^n de bir hiperüzey ve $\alpha: I \rightarrow M$, M üzerinde bir eğri olsun. Eğer $\forall t \in I$ için $\alpha''(t) \in T_{\mu}^{\perp}(\alpha(t))$ ise α ya M üzerinde bir **geodesik eğri** denir. Yüzeyin birim normal vektör alanı N oluak üzere $T_{\mu}^{\perp}(\alpha(t)) = \text{Sp}\{N\}$ olacağından $\alpha''(t) \in T_{\mu}^{\perp}(\alpha(t))$ olması $\alpha''(t) = \lambda(t)N|_{\alpha(t)}$ olması demektir.

Örnek

\mathbb{F}^n de bir M hiperyüzeyi verilsin. α eğrisi M üzerinde bir doğru parçası ise α M üzerinde bir geodetikdir:

$$\alpha: \mathbb{I} \longrightarrow M \quad \text{şeklindedir.}$$

$$t \rightarrow \alpha(t) = \vec{p} + t\vec{v}$$

$\alpha'(t) = \vec{v}$ olup $\alpha''(t) = \vec{0}$ bulunur.

$\forall \vec{v}_p \in T_{\alpha(t)}(M)$ için $\langle \alpha''(t), \vec{v}_p \rangle = \langle \vec{0}, \vec{v}_p \rangle = 0$ dir.

0 halde dik uzay tanımından $\alpha''(t) \in T_{\alpha(t)}^\perp(M)$ olur.

$\Rightarrow \alpha$ bir geodetikdir.

Örnek

\mathbb{R}^3 de bir M yüzeyi $x_1^2 + x_2^2 = 1$ denklemi ile verilsin. Bu yüzey doğru silindir yüzeyidir. M üzerinde bir α eğrisi,

$$\alpha: \mathbb{I} \rightarrow M$$

$$t \rightarrow \alpha(t) = (\cos(at+b), \sin(at+b), ct+d)$$

ile tanımlansın. Bu eğri silindir üzerinde bir geodektir:

$M = \{ (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 \mid x_1^2 + x_2^2 = 1 \}$ şeklindedir. $\alpha(t)$ noktası $x_1^2 + x_2^2 = 1$ denklemini sağladığından bu eğri M üzerindedir.

$$\alpha'(t) = (-a \sin(at+b), a \cos(at+b), c) \text{ olup}$$

$$\alpha''(t) = (-a^2 \cos(at+b), -a^2 \sin(at+b), 0) \text{ dir.}$$

Yüzeyi tanımlamada kullanılan fonksiyon $f(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + x_2^2 - 1 = 0$ şeklinde olsun. Yüzeyin birim normal vektör alanı

$$N = \frac{\nabla f}{\|\nabla f\|} \text{ dir.}$$

$$\vec{\nabla} f = (2x_1, 2x_2, 0) \text{ olup } \|\vec{\nabla} f\| = 2\sqrt{x_1^2 + x_2^2} = 2 \text{ olur.}$$

$$\Rightarrow N = (x_1, x_2, 0) \text{ olacaktır.}$$

$$0 \text{ halde } N|_{\alpha(t)} = (\cos(at+b), \sin(at+b), 0) \text{ bulunur.}$$

$$\Rightarrow \alpha''(t)|_{\alpha(t)} = -a^2 N|_{\alpha(t)} \text{ elde edilir. } 0 \text{ halde } \alpha \text{ eğrisi}$$

M üzerinde geodektir.

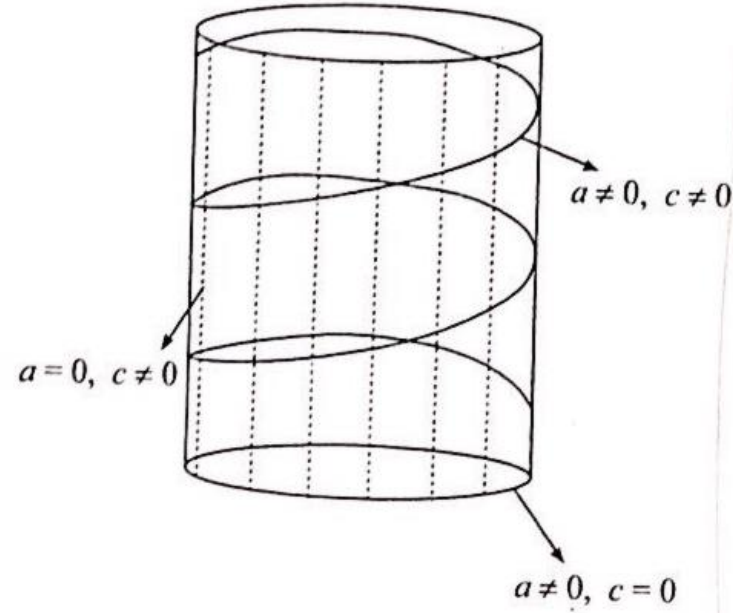
Uyarı:

$$1) a=0 \text{ ise } \alpha(t) = (\cos b, \sin b, ct+d) \text{ olur.}$$

$\alpha(t) = (\cos b, \sin b, d) + t(0, 0, c)$ olup $(\cos b, \sin b, 0)$ noktasından geçen ve doğrultmanı $(0, 0, c)$ olan bir doğrudur. 0 halde silindirin ana doğruları geodektir.

2) $c=0$ ise $\alpha(t) = (\cos(at+b), \sin(at+b), d)$ olur. Bu ise silindirin eksenine dik olan uemberlerdir. O halde silindirin eksenine dik olan uemberler silindir üzerinde geodetiklerdir.

3) $a \neq 0, c \neq 0$ ise $\alpha(t) = (\cos(at+b), \sin(at+b), ct+d)$ olur. Bu ise silindir üzerine sarılı helis eğrisidir. O halde silindirin helisleri silindir üzerinde birer geodetiklerdir.



Teorem 1: Geodetiklerin her noktalarındaki hız vektörlerinin uzunlukları sabittir. (Geodetiklerin çizilis hızları sabittir)

İspat:

M, E^n de bir hiperyüzey ve $\alpha: I \rightarrow M$ eğrisi de M üzerinde bir geodetik olsun. Yani $\alpha''(t)|_{\alpha(t)} = \lambda N|_{\alpha(t)}$ olsun. $\|\alpha'(t)\| = \text{sabit}$

olduğunu göstereceğiz.

$$\frac{d}{dt} \|\alpha'(t)\|^2 = \frac{d}{dt} \langle \alpha'(t), \alpha'(t) \rangle$$

$$= \langle \alpha''(t), \alpha'(t) \rangle + \langle \alpha'(t), \alpha''(t) \rangle$$

$$= 2 \langle \alpha'(t), \alpha''(t) \rangle \text{ olur.}$$

$\alpha'(t) \in T_M(\alpha(t))$ ve α geodetik olduğundan $\alpha''(t) \in T_M^\perp(\alpha(t))$ olup

$$\langle \alpha'(t), \alpha''(t) \rangle = 0 \text{ dir.}$$

$$\frac{d}{dt} \|\alpha'(t)\|^2 = 0 \Rightarrow \|\alpha'(t)\|^2 = \text{sabit} \Rightarrow \|\alpha'(t)\| = \text{sabit} \text{ bulunur.}$$





UZEM | ONDOKUZ MAYIS ÜNİVERSİTESİ
UZAKTAN EĞİTİM MERKEZİ



10

Ondokuz Mayıs Üniversitesi
Fen Edebiyat Fakültesi
Matematik Bölümü
Dijital Ders Platformu

Diferansiyel Geometri II

Prof. Dr. Emin KASAP

Ders 4